

AUTOTAKEOFF CON ARDUPLANE

Parametro	Valor	Opciones	Unidad	Descripción
NAV TAKEOFF	17° / 80m		° / m	columna1 = angulo; columna7 = altura
THR MAX	100		%	
TKOFF_THR_MAX	0		%	Si =0 entonces se aplica el valor de THR_MAX
TKOFF_THR_MINACC	4	3	m/s/s	
TKOFF_THR_MINSPD	2		m/s	
TKOFF_THR_DELAY	0		s	
TECS_PITCH_MAX	20		°	

NOTAS:

- * Con los valores del primer parametro que es el comando TAKEOFF de la mision conseguimos despegar con angulo de 17° hasta alcanzar los 80 m de altura.
- * Los parametros TKOFF_THR_MINACC y TFOFF_THR_MINSPD se pueden variar en funcion de lo la aceleracion del brazo y de la carrera con el aeromodelo. En mi caso me gusta dar 2 o 3 zancadas para dar al modelo cierta velocidad de salida y lanzarlo sin realizar mucha fuerza del brazo
- * Estos valores estan pensados para un lanzamineto a mano en un aeromodelo en el que no hay riesgo de que la pala te alcance, si se tratase de un ala considerar no dejar a cero TKOFF_THR_DELAY